

Vrijeme izvoza: 05.08.2025. 03:28:31

Repozitorij: repository.svkri.uniri.hr

Ukupan broj zapisa na URL-u: 132

Broj izvezenih zapisa: 100

Naslov	URL	Autori	Naslov izvornika
Determining the Energy-Optimal Path of Six-Axis Industrial Robotic manipulators Using Machine Learning and Memetic Algorithms		Baressi Šegota, Sandi	
Predviđanje potrošnje energije SCARA robota primjenom strojnog učenja i sintetizacije podataka		Jurić, Ervin	
Modeliranje elektromotora metodama umjetne inteligencije		Matošin, Lana	
AUTOMATSKO BROJANJE OSOBA TEMELJENO NA UMJETNOJ INTELIGENCIJI I SNIMKAMA ROBOTSKE LETJELICE		Bukal, Andro	
Detekcija i praćenje objekata sa videozapisa primjenom umjetne inteligencije		Lakošeljac, Luka	
Primjena algoritama strojnog učenja za estimaciju srednjih faznih napona i radnih ciklusa trofaznog pretvarača u pogonskom sustavu		Rubelj, Jure	
Dizajn, proračun i izrada paralelnog robotskog manipulatora korištenjem aditivnih proizvodnih tehnologija		Miškulin, Petar	
Regresijsko modeliranje pneumatskog mišića korištenjem algoritama umjetne inteligencije		Ključević, Mario	
Modeling of Actuation Force, Pressure and Contraction of Fluidic Muscles Based on Machine Learning		Baressi Šegota, Sandi; Ključević, Mario; Ogrizović, Dario; Car, Zlatan	
Automatizacija procesa sterilizacije korištenjem robotskih manipulatora		Car, Antonio	
Estimacija osnovnih energijskih razina molekula korištenjem ansambl metoda		Jurinčić, Luka	

Estimacija proizvodnje izlazne snage solarnih elektrana metodama strojnog učenja		Mihalić, Leo	
Prepoznavanje gesta za upravljanje dronom korištenjem YOLO algoritma		Klepac, Kristijan	
Integracija triju robota industrijskog tipa u automatizirano okruženje		Palatinuš, Lovro	
Primjena umjetne inteligencije za optimizaciju putanje mobilnog robota		Bosiljevac, Grgur	
Automatizacija postrojenja za reciklažu plastičnih boca		Stambul, Leon	
Estimacija osnovnog energetskog stanja molekula primjenom algoritama strojnog učenja		Babić, Filip	
Automatizacija pogona i vizualizacija procesa male mješaone zrnastih/prškastih materijala na temelju recepta		Bebić, Ana	
Detekcija lažnih blockchain računa primjenom algoritama strojnog učenja		Mustač, David	
Automatizacija pogona i programiranje Siemens-ovog PLC-a serije S7 1500 male mješaone zrnastih/prškastih materijala na temelju recepta		Mihelić, Damjan	
Estimacija energetske učinkovitosti stambenih zgrada primjenom strojnog učenja		Vukić, Tomislav	
RAZVOJ NUMERIČKI UPRAVLJANOG STROJA PARALELNE KINEMATIČKE STRUKTURE ZA IZRADU ORTOZA		Obrovac, Karlo	
Optimizacija HVAC proizvoda 14C565A062, razvoj procesa i automatizacija postupka prškastog farbanja		Rakuša, David	
Detekcija lica korištenjem modela umjetne inteligencije		Čarapina, Arian	
Klasifikacija terena na temelju računalnog vida i propriocepcijских senzora mobilnog robota		Šošić, Diana	
Razvoj i primjena IP sustava videonadzora		Dončević, Dominik	
Razvoj sustava temeljenog na AI algoritmima za segmentaciju moždanih lezija u svrhu dijagnosticiranja multiple skleroze		Hlebar, Josip	
Primjena odvodnika prenapona na nadzemnim vodovima		Rajaković, Valentina	
ULOGA HTLS VODIČA U SIGURNOSTI POGONA EES-a (NA PRIMJERU ELEKTROENERGETSKOG PODSUSTAVA ISTRE)		Priselac, Filip	

Estimacija cijene dionica primjenom ansambl metoda strojnog učenja	Ančić, Edi	
Estimacija temperature elektromotora primjenom složenih algoritama strojnog učenja	Štimac, Tomislav	
Evaluacija automobila primjenom umjetne inteligencije	Ilijanić, Luka	
On Approximating the pIC50 Value of COVID-19 Medicines In Silico with Artificial Neural Networks	Baressi Šegota, Sandi; Lorencin, Ivan; Kovač, Zoran; Car, Zlatan	
PRORAČUN ŠUMA POJASNE BRANE S DVA PODRUČJA GUŠENJA	Nonveiller, Dominik	
Dijagnostika karcinoma pluća korištenjem metoda umjetne inteligencije	Režek, Anja	
Model pametne kuće	Bugarin, Mario	
Detekcija karcinoma mokraćnog mjehura korištenjem YOLO algoritma	Cvija, Tajana	
Dijagnostika elektromotora modelima umjetne inteligencije	Ladić, Tin	
Određivanje parametara putanje robotskog manipulatora metaheurističkim algoritmom	Grenko, Teodor	
Primjena konvolucijskih neuronskih mreža za detekciju i klasifikaciju tumora mozga	Ivoš, Natalija	
Automatizirani sustav za nadzor serverske sobe	Perković, David	
Detekcija geografskih karakteristika Venere korištenjem algoritama strojnog učenja	Đuranović, Daniel	
Klasifikacija pulsara korištenjem metoda umjetne inteligencije	Stjepanović, Dean	
PRORAČUN UČINAKA STRUJE KRATKOG SPOJA U ELEKTRIČNIM POSTROJENJIMA	Car, Ricardo	
Proračun aktivne kontrole vibracija za građevinu	Smolčić, Marko	
Segmentacija plovila iz satelitskih snimaka	Paladin, Luka	
Upravljanje automatskim sustavom za kontrolu elektro motornog pogona na liniji za usitnjavanje metalnog otpada (shredder)	Vučetić, Matea	
Upravljanje automatskim sustavom za kontrolu hidrauličkog pogona na liniji za usitnjavanje metalnog otpada (preshredder)	Burić, Antonia	
Upravljanje automatskim sustavom za separaciju usitnjenog otpada	Drndić, Andrea	

An Intelligent System for Urinary Bladder Cancer Diagnostics		Lorencin, Ivan	
Model umjetne inteligencije za detekciju popunjenoosti parkirnih mjesta		Severinski, Karlo	
RI-STEM-2022 Proceedings			
Nanosenzor temeljen na grafenu za detekciju plinova		Anđelić, Nikola	
Automatizirani sustav za odvajanje povratne ambalaže temeljen na algoritmima umjetne inteligencije		Glučina, Matko	
Implementacija i integracija modela umjetne inteligencije za prepoznavanje defekata površine metalnih ploča		Žugčić, Zvonimir	
Implementacija polinomne Wigner-Villove distribucije u MATLAB-u		Lovrić, Sonja	
Primjena Internet stvari u automatizaciji pametnih skladišta		Požgaj, Mateo	
Projektiranje škara za rezanje materijala u valjaonici čelika		Shahini, Filip	
Energijska i eksergijska analiza nuklearne elektrane na različitim opterećenjima		Antolić, Marija	
Primjena Laplaceovih transformacija u analizi vibracija		Vukić, Patrik	
Projekt strojarskih instalacija grijanja, hlađenja i ventilacije sportske dvorane		Lukovnjak, Josip	
Upravljanje proizvodnim procesom primjenom programabilnih logičkih kontrolera		Buhanec, Alen	
Projektiranje autonomnog vozila		Benolić, Leo	
Optimizacija kretanja stroja za horizontalni prijenos čeličnih greda na liniji za kontinuirano lijevanje čelika		Stanić, Patrik	
Predviđanje kritične temperature supervodiča primjenom umjetne inteligencije		Cuculić, Mateo	
Upravljanje mobilnim robotom primjenom evolucijskih algoritama		Palaić, Darko	
Izgradnja gradilišne transformatorske stanice za složena gradilišta sa posebnim fokusom na zaštitu opreme i ljudi na srednjem i niskom naponu		Zrnić, Aljoša	
Sustav za lubrifikaciju reduktora stroja s rekuperacijom ulja		Tadić, Stephan	

Automatic Evaluation of the Lung Condition of COVID-19 Patients Using X-ray Images and Convolutional Neural Networks		Lorencin, Ivan; Baressi Šegota, Sandi; Andelić, Nikola; Blagojević, Andela; Šušteršić, Tijana; Protić, Alen; Arsenijević, Miloš; Ćabov, Tomislav; Filipović, Nenad; Car, Zlatan	
An Enhanced Histopathology Analysis: An AI- Based System for Multiclass Grading of Oral Squamous Cell Carcinoma and Segmenting of Epithelial and Stromal Tissue		Musulin, Jelena; Štifanić, Daniel; Zuljani, Ana; Ćabov, Tomislav; Dekanić, Andrea; Car, Zlatan	
Ri-STEM-2021 Proceedings			
Semantic Segmentation of Urinary Bladder Cancer Masses From CT Images: A Transfer Learning Approach		Baressi Šegota, Sandi; Lorencin, Ivan; Smolić, Klara; Andelić, Nikola; Markić, Dean; Mrzljak, Vedran; Štifanić, Daniel; Musulin, Jelena; Španjol, Josip; Car, Zlatan	
Izrada autonomnog mobilnog robota za lokalizaciju i mapiranje prostora		Varljen, Vito	
Izrada autonomnog mobilog robota za mapiranje/kontrolu temeljenog na Raspberry PI mikrokontroleru		Komadina, Ivan	
Klasifikacija potrošača lijekova primjenom umjetne inteligencije		Tolja, Katarina	
Postrojenje za tretiranje i distribuciju vode prilikom beskontaktnog hlađenja peći za dogrijavanje		Martinović, Silvije	
Primjena robotskog manipulatora ABB IRB 120 u ugostiteljstvu		Komes, Marko	
Sustav za daljinsko praćenje ispušnih plinova brodskog diesel motora		Bebić, Lovro	
Klasifikacija pacijenata oboljelih od Parkinsonove bolesti na temelju govornog signala		Marković, Karlo	
Poboljšanje performansi mreže virtualnog računala korištenjem DPDK		Smoljan, Erik	
Analiza vibracija i stabilnosti rotora parne turbine oslonjenog pomoću kliznih ležajeva		Valušek, Jan	
Klasifikacija ambalaže primjenom izlučivanja značajki		Karlović, Kristian	
Primjena sustava bazirana na ABB IRB 120 robotskom manipulatoru u ugostiteljstvu		Župančić, Tibor	
Detekcija atmosferskih pojava metodama umjetne inteligencije		Vukelić, Dorjan	
Detekcija meteora metodama umjetne inteligencije		Sorić, Marin	
Diferencijalna zaštita transformatora		Matacin, Mate	

Klasifikacija Računalnih Komponenti Primjenom Umjetne Inteligencije	Peter, Franko	
Modeliranje inverzne kinematike robotskog manipulatora primjenom metoda umjetne inteligencije	Klen, Valentin	
Parametrizacija regulatora primjenom evolucijskih algoritama	Mavrinac, Marko	
Proračun, parametritranje i ispitivanje nadstrujnog releja u distribucijskoj mreži	Orešković, Edy	
Sustav za klasifikaciju ambalaže primjenom metoda umjetne inteligencije	Dugonjić, Rino	
Zaštita 400 kV prijenosnih elektroenergetskih vodova	Buić, Niko	
Algoritam selektivne eliminacije harmonika za primjenu na srednjenačkim elektromotornim pogonima	Kokotović, Petra	
Idejno rješenje bezdodirne automatske autopraonice uz simulaciju korištenjem programskih alata	Blečić, Mauro	
Izrada sigurnosnog sustava temeljena na Raspberry PI mikrokontroleru	Sviličić, Laren	
Sustavi za detekciju i praćenje kod pametnih kuća	Fučkor, Mihael	
Sustavi za upravljanje i nadzor pametne kuće	Ištvanović, Leonardo	
Analiza i ekonomsko-energetsko rješenje jednog energetski zelenog otoka u RH	Borić, Ante	
Analiza i kriteriji ekonomsko-energetske izvodljivosti nadolazećih tehnoloških rješenja u hrvatskom elektroenergetskom sustavu	Brajković, Toni	
Razvoj aplikacije za upravljanjem radnim strojem u šumarstvu	Kalafadžić, Ana	
Using multi-layer perceptron with Laplacian edge detector for bladder cancer diagnosis	Lorencin, Ivan; Andelić, Nikola; Španjol, Josip; Car, Zlatan	
Analiza opravdanosti izgradnje reverzibilne hidroelektrane velike snage	Pavlin, Mario	
Implementacija hvataljki robotskog manipulatora za obavljanje složenih operacija u industriji	Bašić, Mihovil Andelo	
Industrijski sustav vizije za primjenu u robotici	Abdulaj, Marko	
Integracija distribuiranog izvora električne energije u elektroenergetski sustav	Martinčić, Mateo	

Izlučivanje značajki kod algoritama za detekciju karcinoma mokraćnog mjeđura		Musulin, Jelena	
Optimizacija putanje dvoosnog planarnog robotskog manipulatora primjenom genetskog algoritma		Vuletić, Matej	
Primjena detektora kontura kod algoritama za dijagnostiku karcinoma mokraćnog mjeđura		Barišić, Borna	
Primjena valične transformacije kod algoritama za detekciju karcinoma mokraćnog mjeđura		Štifanić, Daniel	
Model pametne kuće temeljen na mikrokontroleru		Butković, Matko	
Planiranje i optimizacija putanje robotskog manipulatora primjenom algoritama umjetne inteligencije		Baressi Šegota, Sandi	
Regulacija brzine vrtnje istosmjernog elektromotora primjenom ARDUINO mikrokontrolera		Paladin, Luka	
Arduino bazirani sustav za praćenje i upravljanje na daljinu		Barbarić, Damir	
Izrada algoritma za planiranje trajektorije uz izbjegavanje prepreka kod mobilnog robota		Durmić, Edi	
Pretraživanje unutarnjeg prostora i planiranje optimalne putanje mobilnog robota		Jelačić, Bruno	
Detekcija karcinoma mokraćnog mjeđura pomoću algoritama umjetne inteligencije		Bogović, Korino	
Predikcija i klasifikacija pojave sepse koristeći algoritme umjetne inteligencije		Čondrić, Emanuel	
Predikcija pojave sepse koristeći umjetnu neuronsku mrežu		Brnić, Mateo	
Utjecaj pred-obrade slike na algoritam za detekciju karcinoma mokraćnog mjeđura		Lorencin, Ivan	
Automatizirani sustav transportne trake baziran na mikrokontroleru		Cuculić, Mateo	
Razvoj softverskog rješenja za vizualno tumačenje i njegova primjena na mobilnom robotu E-MIR		Brozović, Mario	
PROJEKT AUTOMATIZIRANOG STROJA ZA ZAVARIVANJE		Kovačić, Luka	

Izrada mehaničke hvataljke za robotski manipulator ABB IRB 120 primjenom aditivne tehnologije		Puđa, Mirko	
Modeliranje i izrada robotske ruke		Margan, Vedran	
STRUKTURA I RAD PROGRAMABILNOG LOGIČKOG KONTROLERA, IZRADA SKLOPOVLA LABORATORIJSKE VJEŽBE		Baban, Marco	
AUTOMATIZACIJA PROIZVODNJE ČELIKA POMOĆU PLC-A		Jankov, Luka	
IZRADA DODIROM UPRAVLJANOG ZASLONA ZA UPRAVLJANJE FILTROM U PROIZVODNJI ŠEĆERA		Rupčić, Dorijan	
RAZVOJ INTELIGENTNOG SUČELJA ČOVJEK-STROJ ZA UPRAVLJANJE AUTOMATIZIRANOG SUSTAVA		Surijan, Edi	
REALIZACIJA NEKIH OD ELEMENATA PAMETNE KUĆE U ARDUINO OKRUŽENJU		Starčević, Jerko	
RAZVOJ KONTROLERA ZASNOVANOG NA EMC2 METODI UPRAVLJANJA ZA PICK AND PLACE ROBOTA U DRVNOJ INDUSTRiji		Dumančić, Filip	
KONSTRUKCIJA MOTORA S MAGNETSKIM LEŽAJEVIMA BEZ PERMANENTNIH MAGNETA NA ROTORU		Radman, Karlo	
Unaprjeđenje procesa inkrementalnog preoblikovanja u jednoj točki		Kršulja, Marko	